



Aktormed solo surgery

ist ein neuer Begriff im medizinischen Gerätebau. Unsere Gesellschafter verfügen über langjährige Entwicklungserfahrung im Bereich Patientenlagerung und MIC-Robotik.

Unser Ziel ist es mechatronische Hilfssysteme für die minimal-invasive Intervention zu entwickeln, herzustellen und zu vermarkten.

Das Unternehmen

Das Unternehmen Aktormed GmbH solo surgery wurde im Mai 2005 von erfahrenen Entwicklungsingenieuren gegründet.

Die Entwicklung der heutigen Produkte wurden innerhalb der High-Tech-Offensive Bayern gefördert und die Verbundpartner sind nunmehr Gesellschafter des neuen Unternehmens.

Ziele

Wir haben es uns zur Aufgabe gemacht im Bereich des medizinischen Gerätebaus für den OP-Saal und die Chirurgie Assistenzsysteme für die Solochirurgie zu entwickeln und zu vertreiben.

Die Assistenzsysteme sollen den Chirurgen nicht ersetzen, sondern ihm seine schwierige Aufgabe und Arbeit erleichtern.

Die bedienergesteuerte Kameraführung macht die manuelle Nachführung durch den Assistent-Chirurgen überflüssig und erhöht die Effektivität des OP-Prozesses.

Es können erhebliche Personalkosten eingespart werden und der Kameraführungs-Assistent kann für höher qualifizierte Aufgaben eingesetzt werden.

SOLOASSIST Joystick bedienergeführt



Bei minimalinvasiven Interventionen arbeitet der Chirurg mit beiden Händen.

Mit dem Zeigefinger der nicht dominanten Hand wird der Joystick bedient.

Unser Joystick kann an alle handelsüblichen Griffstücke geklemmt werden.

Die Steuerung des Joystick ist denkbar einfach und intuitiv.

AKTORmed™
SOLO SURGERY

AKTORmed GmbH solo surgery
Borsigstrasse 13
D-93092 Barbing/Regensburg

Phone: +49 (0) 9401 9320-110
Fax: +49 (0) 9401 9320-115
E-Mail: info@aktormed.com

www.aktormed.com

SOLOASSIST Aktive Kameraführung

Volle Funktionalität für die Viszeralchirurgie, die Urologie und die Gynäkologie.

Ein deutsches Assistenzsystem für den Weltmarkt.



Technologien

Für die Produkte wird der neueste Stand der Technik angewendet und die geeigneten Technologien eingesetzt, dies gilt für die Werkstoffe, die Antriebstechnik und die Steuerungstechnik, sowohl als auch für die sichere Software.

Die Werkstoffwahl beinhaltet hochwertige CFK- und GFK-Teile, die Antriebstechnik ist hybrid mechatronisch und fluidisch ausgelegt und in der Steuerungstechnik werden Micro-Controller mit einer Maschinensteuerung eingesetzt.

Die Menüebene ist PC-gesteuert und mit handelsüblichen Schnittstellen ausgerüstet.

CE Klasse-I-Produkt nach MPG

Klinischer Partner

Klinikum rechts der Isar,
TU München
Klinik für Chirurgie
Dir. Prof. Dr. med. H. Friess
Forschungsgruppe MITI
Prof. Dr. med. H. Feußner
Trogerstraße 26
D-81675 München
www.mitigroup.de

Caritas-Krankenhaus St. Josef
Klinik für Chirurgie
PD Dr. A. Fürst
Landshuter Straße 65
D-93053 Regensburg
www.caritasstjosef.de



Nutzen für Patient, Chirurg und Klinik

- **Für den Patienten** – schonende OP, schnelle Heilung und Entlassung
- **Für den Chirurgen** – unabhängige, intuitive und proportionale Kameraführung, stabiles Bild
- **Für die Klinik** – Einsparung von Personalkosten, optimales Preis/Leistungsverhältnis

Besondere Anwendungsmerkmale

Andocken an jeden OP-Tisch

- schnell und einfach
- auf beiden Seiten möglich
- Gewicht 18 kg
- Trolley zur Lagerung der Kameraführung
- Überlastfunktion zum einfachen Wegdrücken des Armes

Arbeitsraum

- Rundumfahrt 360° in beiden Bewegungsrichtungen
- Neigung bis zu 90°
- Eindringtiefe entsprechend Endoskoplänge max. 300 mm

Bewegungsablauf

- punktgenaue Steuerung der Optik in allen Richtungen
- einstellbare Geschwindigkeiten
- kein Verstellen der Kameraposition
- wackelfreies Bild
- intuitives Arbeiten ohne Zeitverzögerung
- Joysticksteuerung für alle Funktionen

Allgemeine Eigenschaften

- röntgen-negativer Auslegerarm in CFK
- kleine, schlanke Bauform
- einfache Bedienbarkeit
- wartungsarm
- zuverlässige Technik und Positionierung
- zweites Bedienteil im nicht sterilen Bereich
- linker oder rechter Auslegerarm